

Exercice 69:réelle

1)  $M = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/4 & 1/4 \\ 1/4 & 1/3 & 5/12 \\ 1/4 & 5/12 & 1/3 \end{pmatrix}$  est symétrique, donc d'après le théorème spectral, M est diagonalisable

Calculons le polynôme caractéristique de M:

$$\chi_M = \begin{vmatrix} x - 1/2 & -1/4 & -1/4 \\ -1/4 & x - 1/3 & -5/12 \\ -1/4 & -5/12 & x - 1/3 \end{vmatrix} \stackrel{L_1 \leftarrow 12L_1}{=} \frac{1}{12^3} \begin{vmatrix} 12x - 6 & -3 & -3 \\ -3 & 12x - 4 & -5 \\ -3 & -5 & 12x - 4 \end{vmatrix}$$

$L_2 \leftarrow 12L_2$   
 $L_3 \leftarrow 12L_3$

$$\stackrel{L_1 \leftarrow L_1 + (4x-2)L_2}{=} \frac{1}{12^3} \begin{vmatrix} 0 & -20x + 7 & (12x-4)(4x-2) - 3 \\ 0 & 12x + 1 & -12x - 1 \\ -3 & -5 & 12x - 4 \end{vmatrix}$$

$L_2 \leftarrow L_2 - L_3$

$$\stackrel{\text{développement } L_3}{=} \frac{-3}{12^3} \begin{vmatrix} -20x + 7 & 48x^2 - 40x + 5 \\ -12x + 1 & -12x - 1 \end{vmatrix}$$

$$= \frac{-3}{12^3} (12x+1)(20x-7-48x^2+40x-5)$$

$$= \frac{3}{12^2} \left(x + \frac{1}{12}\right) (48x^2 - 60x + 12)$$

$$= \frac{3}{12} \left(x + \frac{1}{12}\right) (4x^2 - 5x + 1)$$

$$= \frac{1}{4} \left(x + \frac{1}{12}\right) (x-1)(4x-1)$$

D'où  $\chi_M = \left(x + \frac{1}{12}\right)(x-1)\left(x - \frac{1}{4}\right)$ , donc  $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(M) = \left\{-\frac{1}{12}; \frac{1}{4}; 1\right\}$

Ainsi, chaque espace propre est de dimension 1; cherchons un <sup>non nul</sup> vecteur de chacun d'eux.

•  $M + \frac{1}{12}I_3 = \frac{1}{12} \begin{pmatrix} 7 & 3 & 3 \\ 3 & 5 & 5 \\ 3 & 5 & 5 \end{pmatrix}$ , on remarque  $C_2 - C_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Donc  $\text{Ker}\left(M + \frac{1}{12}I_3\right) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$

•  $M - \frac{1}{4}I_3 = \frac{1}{12} \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 3 & 1 & 5 \\ 3 & 5 & 1 \end{pmatrix}$ , on remarque  $2C_1 - C_2 - C_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Donc  $\text{Ker}\left(M - \frac{1}{4}I_3\right) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$

•  $M - I_3 = \frac{1}{12} \begin{pmatrix} -6 & 3 & 3 \\ 3 & -8 & 5 \\ 3 & 5 & -8 \end{pmatrix}$ , on remarque  $C_1 + C_2 + C_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Donc  $\text{Ker}(M - I_3) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

2) D'après la question 1, on peut écrire  $M = PDP^{-1}$ , avec  $D = \begin{pmatrix} -1/12 & 0 & 0 \\ 0 & 1/4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

On a  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & -1/2 \\ 1/3 & -1/6 & -1/6 \\ 1/3 & 1/3 & 1/3 \end{pmatrix}$  (méthode de Gauss-Jordan). Formule de la comatrice plus efficace ? Et même encore mieux:

On a alors  $\forall n \in \mathbb{N}, M^n = PD^nP^{-1}$

orthodiagonalisé ! Comme cela,  $P^{-1} = P^T$  !!

(Et ici, il suffirait de normaliser les vecteurs ...)

Or,  $D^n = \begin{pmatrix} (-1/12)^n & 0 & 0 \\ 0 & (1/4)^n & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Donc  $M^n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & -1/2 \\ 1/3 & -1/6 & -1/6 \\ 1/3 & 1/3 & 1/3 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

Il manque un argument de continuité.

3) On a  $N = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

Or  $N^2 = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} = N$ , donc par caractérisation, le l'endomorphisme canoniquement associé à  $N$  est un projecteur.

Rq: Bien sûr, vrai en général car  $(M^2)^n = M^{2n} \rightarrow N$   
 $M^n \times M^n \rightarrow N^2$  } donc  $N^2 = N$ .

Soit  $x, y, z \in \mathbb{R}$ .

On a  $N \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \frac{x+y+z}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Donc  $\text{Im}(p) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ .  $p = u$ ? Se voit directement sur la matrice!

On a alors  $\dim(\text{Ker}(p)) = 2$  par le théorème du rang.

On remarque  $N \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $N \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  avec  $\left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$  libre.

Donc  $\text{Ker}(p) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$

Ainsi,  $p$  est la projection sur  $\text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$  parallèlement à  $\text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$

Plutôt sur  $\text{Vect}((1,1,1))$ , parallèlement à  $\text{Vect}((0,1,-1), (1,0,-1))$ .