

chapitreXXVI

Fonctions vectorielles

Fonction vectorielles d'une variable réelle

Dans cette partie, on désigne par \mathbb{K} l'un des deux corps \mathbb{R} ou \mathbb{C} .

Soit I, J des intervalles de \mathbb{R} d'intérieurs non vides.

Soit $(E, \|\cdot\|_E), (F, \|\cdot\|_F), (G, \|\cdot\|_G)$ des \mathbb{K} -espaces vectoriels **de dimension finie** non réduits au vecteur nul.

Rappel : les normes étant équivalentes en dimension finie, les notions de limite ne dépendent pas de la norme.

1 Dérivabilité d'une fonction vectorielle

a

Définition

Définition : Dérivée

Soit $f: I \rightarrow E, a \in I$. On dit que f est **dérivable au point a** si et seulement si $\frac{1}{x-a}(f(x) - f(a))$ a une limite lorsque $x \rightarrow a$ si et seulement si $\frac{1}{h}(f(a+h) - f(a))$ a une limite lorsque $h \rightarrow 0$.

Cette limite est alors notée $f'(a)$ ou $\frac{df}{dx}(a)$ et appelée **dérivé de f au point a** .

f est dérivable sur I lorsqu'elle l'est en tout $a \in I$.

Alors $f' = \frac{df}{dx} : \begin{cases} I & \rightarrow & E \\ x & \rightarrow & f'(x) \end{cases}$ est la **fonction dérivée** de f .

Propriété : DL₁

f est dérivable en a si et seulement si elle admet un développement limité à l'ordre 1 en a , c'est-à-dire si on peut écrire

$$f(a+h) = f(a) + hb + h \cdot \varepsilon(h) = f(a) + hb + \underset{h \rightarrow 0}{o}(h)$$

où $b \in E$ et $\varepsilon(h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0_E$.

Dans ce cas, $b = f'(a)$.

Corollaire : dérivable \Rightarrow continue

Si f est dérivable en a (respectivement sur I), alors f est continue en a (respectivement sur I). La réciproque est fausse.

Propriété : Lien avec les fonctions coordonnées

Si $n = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ base de E ,
 $f = \sum_{k=1}^n f_k e_k$.
 f est dérivable en $a \in I$ (respectivement sur I) ssi pour tout k , f_k l'est et alors $f'(a) = \sum_{k=1}^n f'_k(a) e_k$ (respectivement $f' = \sum_{k=1}^n f'_k e_k$).

b

Opérations sur les fonctions dérivables

Propriété : Linéarité

Une combinaison linéaire de fonctions dérivables est dérivable de dérivée la combinaison linéaire des dérivées.

Propriété : Image par une application linéaire

Si $u \in \mathcal{L}(E, F)$ et $f: I \rightarrow E$ dérivable sur I , alors $u \circ f$ est dérivable, de dérivée $(u \circ f)' = u \circ f'$.

Propriété : Image par une application bilinéaire

Si $B: E \times F \rightarrow G$ bilinéaire, $f: I \rightarrow E, g: I \rightarrow F$ dérivables sur I , on note $B(f, g): x \mapsto B(f(x), g(x))$.

Alors $B(f, g)$ dérivable sur I et $(B(f, g))' = B(f', g) + B(f, g')$.

Corollaire

Dérivée d'un produit de fonctions dérivables fg où $f: I \rightarrow \mathbb{K}$ et $g: I \rightarrow E$: $(fg)' = f'g + fg'$.

Corollaire

Dérivée d'un produit scalaire de fonctions dérivables dans un espace euclidien : $(f|g)' = (f'|g) + (f|g')$.

Propriété : Composition

Si $f: I \rightarrow E, \varphi: J \rightarrow \mathbb{R}$ dérivables tel que $\varphi(J) \subset I$, alors $f \circ \varphi$ dérivable et $(f \circ \varphi)' = \varphi' \cdot f' \circ \varphi$.

c

Applications de classe \mathcal{C}^n

Définition : Classe

f est dite **de classe \mathcal{C}^0** sur I si elle est continue sur I .

f est dite **de classe \mathcal{C}^n** sur I si elle est k fois dérivable sur I et $f^{(n)}$ est continue sur I .

f est dite **de classe \mathcal{C}^∞** si elle est de classe \mathcal{C}^n pour tout n , c'est-à-dire si elle est indéfiniment dérivable.



On fixe désormais $n \in \mathbb{N} \cup \{+\infty\}$.

Propriété : Lien avec les fonctions coordonnées

Si $p = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_p)$ base de E ,
 $f = \sum_{k=1}^n f_k e_k$.
 f est de classe \mathcal{C}^n sur I si et seulement si pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, f_k l'est et alors si $n \in \mathbb{N}$, $f^{(n)} = \sum_{k=1}^n f_k^{(n)} e_k$.

Propriété : Linéarité

$\mathcal{C}^n(I, E)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel et si $n \in \mathbb{N}$ et si $f, g \in \mathcal{C}^n(I, E)$ et $\lambda \in \mathbb{K}$, $(f + \lambda g)^{(n)} = f^{(n)} + \lambda g^{(n)}$.

Propriété : Image par une application linéaire

Si $u \in \mathcal{L}(E, F)$ et $f \in \mathcal{C}^n(I, E)$ alors $u \circ f \in \mathcal{C}^n(I, F)$ et si $n \in \mathbb{N}$, $(u \circ f)^{(n)} = u \circ f^{(n)}$.

Propriété : Formule de Leibniz

Si $B : E \times F \rightarrow G$ bilinéaire, $f \in \mathcal{C}^n(I, E)$, $g \in \mathcal{C}^n(I, F)$ alors $B(f, g) \in \mathcal{C}^n(I, G)$ et si $n \in \mathbb{N}$,

$$(B(f, g))^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} B(f^{(k)}, g^{(n-k)}).$$

Corollaire

Si $f \in \mathcal{C}^n(I, \mathbb{K})$, $g \in \mathcal{C}^n(I, E)$ alors $f \cdot g \in \mathcal{C}^n(I, E)$ et si $n \in \mathbb{N}$,

$$(f \cdot g)^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} \cdot g^{(n-k)}.$$

Propriété : Composition

Si $f : I \rightarrow E$, $\varphi : J \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^n telles que $\varphi(J) \subset I$, alors $f \circ \varphi$ de classe \mathcal{C}^n sur J .

2 Intégration sur un segment d'une fonction vectorielle

a Fonctions continues pas morceaux

Soit $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $a < b$.

Définition : Fonctions continues par morceaux

Une application $f : [a, b] \rightarrow E$ est dite **continue par morceaux** si et seulement s'il existe une subdivision $\sigma = (a = a_0, a_1, \dots, a_n = b)$ de $[a, b]$ telle que

$$\forall k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \begin{cases} f|_{]a_k, a_{k+1}[} \text{ est continue.} \\ f \text{ admet des limites à droite de } a_k \\ \text{et à gauche de } a_{k+1}. \end{cases}$$

c'est-à-dire

$$\forall k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, \begin{cases} f|_{]a_k, a_{k+1}[} \text{ est continue.} \\ f|_{]a_k, a_{k+1}[} \text{ est prolongeable} \\ \text{par continuité à } [a_k, a_{k+1}]. \end{cases}$$

On dit alors que σ est adaptée à f .
 On note $\mathcal{C}_m([a, b], E)$ l'ensemble des fonctions continues par morceaux sur $[a, b]$.

Propriété : Lien avec les fonctions coordonnées

Si $n = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ base de E ,
 $f = \sum_{k=1}^n f_k e_k$. f est continue par morceaux ssi pour tout k , f_k l'est.

Corollaire : Opérations

Si $f, g \in \mathcal{C}_m([a, b], E)$, $\varphi \in \mathcal{C}_m([a, b], \mathbb{R})$ et $\lambda \in \mathbb{K}$,
 $x \mapsto \|\varphi(x)\|$, $f + \lambda g$ et $\varphi \cdot f$ sont continues par morceaux.

Propriété

Une fonction continue par morceaux sur un segment est bornée.

Définition

Si I est un intervalle d'intérieur non vide, f est dite **continue par morceaux sur I** lorsqu'elle l'est sur tout segment inclus dans I .

b Intégration sur un segment d'une fonction continue par morceaux

Propriété : Indépendance du choix de la base

Si $n = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ base de E ,
 $f = \sum_{k=1}^n f_k e_k$. Alors $\sum_{k=1}^n \left(\int_a^b f_k(t) dt \right) e_k$ ne dépend pas de la base \mathcal{B} .

Définition : Intégrale sur un segment

Si $n = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ base de E ,
 $f = \sum_{k=1}^n f_k e_k$.

On appelle **intégrale** de f sur $[a, b]$ le vecteur
 $\int_{[a, b]} f = \int_a^b f = \int_a^b f(t) dt = \sum_{k=1}^n \left(\int_a^b f_k(t) dt \right) e_k$.

On pose $\int_a^a f(t) dt = 0_E$ et $\int_b^a f(t) dt = - \int_a^b f(t) dt$.

Propriété : Linéarité

$f \mapsto \int_a^b f(t) dt$ est une application linéaire de $\mathcal{C}_m([a, b], E)$.

Propriété : Relation de Chasles

Si $f \in \mathcal{C}_m(I, E)$ et $a, b, c \in I$,

$$\int_a^b f(t) dt = \int_a^c f(t) dt + \int_c^b f(t) dt.$$

C Sommes de Riemann

Si f est continue par morceaux sur $[a, b]$, $\sigma = (a_0, \dots, a_n)$ une subdivision et pour tout k entre 0 et $n-1$, $\xi_k \in [a_k, a_{k+1}]$ alors on pose la somme de Riemann $R(f, \sigma, \xi) = \sum_{k=0}^{n-1} (a_{k+1} - a_k) f(\xi_k)$.

Pour une fonction numérique, cela correspond à une somme d'aires de rectangles.

Si la subdivision est régulière, pour tout k , $a_{k+1} - a_k = \frac{b-a}{n}$ et pour tout k , $a_k = a + k \frac{b-a}{n}$.

On obtient alors $S(f, \sigma, \xi) = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f(\xi_k)$.

Et si on prend les rectangles à gauche, on a alors $\xi_k = a_k = a + k \frac{b-a}{n}$.

Dans ce cas, $S(f, \sigma, \xi) = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(a + k \frac{b-a}{n}\right)$.

Théorème

Si $f \in \mathcal{C}_m([a, b], E)$, $n \in \mathbb{N}^*$,

$$R_n(f) = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(a + k \frac{b-a}{n}\right),$$

alors $R_n(f) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \int_a^b f(t) dt$.

Théorème : Inégalité triangulaire intégrale

Si $f \in \mathcal{C}_m(I, E)$, $a, b \in I$, $\left\| \int_a^b f(t) dt \right\| \leq \left| \int_a^b \|f(t)\| dt \right|$.
(La valeur absolue sert à remettre les bornes dans le bon sens.)

d Intégrale et primitive

Définition : Primitive

$g : I \rightarrow E$ est une **primitive** de $f : I \rightarrow E$ si g dérivable sur I et $g' = f$.

Propriété

$f : I \rightarrow E$ dérivable sur I est constante si et seulement si $f' \equiv 0_E$ sur I .

Propriété

Soit $f : I \rightarrow E$, F, G deux primitives de f sur I , avec I intervalle.
Alors on a $C \in \mathbb{K}$ tel que $\forall x \in I, F(x) = G(x) + C$.

Théorème : fondamental de l'analyse

Si f est continue sur un intervalle I à valeurs dans E et $a \in I$, $F : x \mapsto \int_a^x f$ est l'unique primitive de f qui s'annule en a .

Corollaire

- (i) Toute fonction continue sur un intervalle possède des primitives.
- (ii) Si $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$, F primitive de f sur I , $a, b \in I$, $\int_a^b f(t) dt = [F(t)]_a^b = F(b) - F(a)$.
- (iii) Si f est de classe $\mathcal{C}^1([a, b])$, $f(x) = f(a) + \int_a^x f'(t) dt$.
- (iv) **Inégalité des accroissements finis :**
Si f est de classe \mathcal{C}^1 sur $[a, b]$ et $\|f'\| \leq k$, alors f est k -lipschitzienne sur $[a, b]$.

Propriété

Soient I, J intervalles de \mathbb{R} , $u, v : I \rightarrow J$ dérivables, $f : J \rightarrow E$ continue.

L'application $\varphi : \begin{cases} I & \rightarrow & \mathbb{K} \\ x & \mapsto & \int_{u(x)}^{v(x)} f(t) dt \end{cases}$ est dérivable sur I et $\forall x \in I, \varphi'(x) = v'(x)f(v(x)) - u'(x)f(u(x))$.

e Intégration par parties

Propriété

Si $u \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{K})$, $v \in \mathcal{C}^1(I, E)$,
 $\forall a, b \in I, \int_a^b u(t)v'(t) dt = [u(t)v(t)]_a^b - \int_a^b u'(t)v(t) dt$

f Changement de variable

Propriété

Si I intervalle, $\varphi : [\alpha, \beta] \rightarrow I$ de classe \mathcal{C}^1 , $f \in \mathcal{C}(I, E)$,
 $\int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(t) dt = \int_{\alpha}^{\beta} \varphi'(u) \cdot f(\varphi(u)) du$.



3 Formules de Taylor

Définition

Si f est n fois dérivable en a , son **développement de Taylor** en a à l'ordre n est

$$T_n(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n,$$

et le **reste de Taylor** de f en a à l'ordre n est $R_n = f - T_n$ (tel que $f = T_n + R_n$).

On sait déjà que si f est polynomiale de degré d , pour tout $n \geq d+1$, $R_n \equiv 0$.

On va chercher à :

- exprimer **globalement** R_n : c'est la formule de Taylor avec reste intégral,
- majorer **globalement** R_n : c'est l'inégalité de Taylor-Lagrange,
- dominer **localement** R_n : c'est la formule de Taylor-Young.

a Taylor reste intégrale

Théorème

Si f est de classe $\mathcal{C}^{n+1}(I, E)$, $a \in I$, alors pour tout $x \in I$,

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) + \int_a^x \frac{(x-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt.$$

b Inégalité de Taylor-Lagrange

Théorème

Soit $f : I \rightarrow E$ est de classe \mathcal{C}^{n+1} sur I , $a \in I$. Pour tout $x \in I$,

$$\left\| f(x) - \sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) \right\| \leq \frac{|x-a|^{n+1}}{(n+1)!} \sup_{t \in [a,x]} \|f^{(n+1)}(t)\|.$$

c Formule de Taylor-Young

Propriété : Primitivation de DL

Soit $f : I \rightarrow E$ admettant un $DL_n(a)$ avec $a \in I$

$$f(x) = a_0 + \dots + a_n(x-a)^n + o((x-a)^n)$$

Toute primitive F de f sur I admet un $DL_{n+1}(a)$

$$F(x) = F(a) + a_0(x-a) + \frac{a_1}{2}(x-a)^2 + \dots + \frac{a_n}{n+1}(x-a)^{n+1} + o((x-a)^{n+1})$$

obtenu par primitivation terme à terme du DL de f .

Théorème : Formule de Taylor-Young

Si $f : I \rightarrow E$, $a \in I$ tel que f soit de classe \mathcal{C}^n sur I , alors f admet un DL_n en a

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + o((x-a)^n)$$

ie

$$f(a+h) = f(a) + f'(a)h + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}h^n + o(h^n)$$

⚠ La réciproque est fautive : l'existence d'un DL_n en a n'implique pas en général que f est n fois dérivable en a si $n \geq 2$.

II Séries vectorielles

Dans toute cette partie, \mathbb{K} désigne \mathbb{R} ou \mathbb{C} , $(E, \|\cdot\|)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel normé non nul de dimension finie.

On pose $p = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_p)$ une base de E .

1 Généralités

Définition

Soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$ une suite.

Étudier la **série de terme général** u_n , notée $\sum u_n$, c'est étudier la suite $(S_n)_{n \in \mathbb{N}}$ où

$$S_n = \sum_{k=0}^n u_k = u_0 + u_1 + \dots + u_n \in E.$$

S_n est appelée **somme partielle d'ordre n** de la série $\sum u_n$.

$\sum u_n$ est dite **convergente** lorsque $(S_n)_n$ converge, **divergente** sinon.

Lorsqu'elle est convergente, on appelle **somme de la série** $\sum u_n$ le nombre

$$\sum_{n=0}^{+\infty} u_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} S_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n u_k.$$

Propriété

Soit $(v_n)_n \in \mathbb{K}^{\mathbb{N}}$. La suite (v_n) et la série télescopique $\sum (v_{n+1} - v_n)$ ont même nature et, si elles sont convergentes,

$$\sum_{n=0}^{+\infty} (v_{n+1} - v_n) = \lim_{n \rightarrow +\infty} v_n - v_0.$$

Propriété

Si les séries $\sum u_n$ et $\sum v_n$ convergent, et si $\lambda \in \mathbb{K}$, alors $\sum (u_n + \lambda v_n)$ converge et

$$\sum_{n=0}^{+\infty} (u_n + \lambda v_n) = \sum_{n=0}^{+\infty} u_n + \lambda \sum_{n=0}^{+\infty} v_n$$

Propriété

Soit $u \in E^{\mathbb{N}}$. On pose pour $n \in \mathbb{N}$, $u_n = \sum_{k=1}^p u_n^{(k)} e_k$.

La série $\sum u_n$ converge si et seulement si pour tout $k \in \llbracket 1, p \rrbracket$, la série $\sum u_n^{(k)}$ converge. Lorsque c'est le cas,

$$\sum_{n=0}^{+\infty} u_n = \sum_{k=1}^p \left(\sum_{n=0}^{+\infty} u_n^{(k)} \right) e_k.$$

Propriété : Divergence grossière

Si $u_n \not\rightarrow 0_E$, alors $\sum u_n$ diverge. On parle de **divergence grossière**.

\triangleleft La réciproque est fautive !

Si $u_n \rightarrow 0_E$, **ON NE PEUT RIEN DIRE** sur la convergence de $\sum u_n$.

2 Reste d'une série convergente

Définition

Soit $\sum u_n$ une série **convergente** et $S = \sum_{n=0}^{+\infty} u_n$.

On appelle **reste d'ordre n de la série $\sum u_n$** le nombre $R_n = S - S_n$ qui n'a un sens que si la série converge.

Propriété

Avec les mêmes hypothèses,
 $R_n = \sum_{k=n+1}^{+\infty} u_k = \lim_{N \rightarrow +\infty} \sum_{k=n+1}^N u_k$ et $\|R_n - S\| \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$.

3 Convergence absolue

Définition

Une série $\sum u_n$ à valeur dans E est dite **absolument convergente** lorsque $\sum \|u_n\|$ converge.

Théorème : En dimension finie, convergence absolue \Rightarrow convergence

Si E est de dimension finie et si $\sum u_n$ converge absolument (donc si $\sum \|u_n\|$ converge), alors $\sum u_n$ converge.

La réciproque est fautive.

Propriété

Si $\sum u_n$ est absolument convergente,
 $\left\| \sum_{n=0}^{+\infty} u_n \right\| \leq \sum_{n=0}^{+\infty} \|u_n\|$.

**III Sommation des relations comparai-
son**

1 Cas de divergence

Théorème

Soient $u \in E^{\mathbb{N}}$, v une suite **réelle positive**. On suppose que $\sum v_n$ **diverge**.

On note $S_n = \sum_{k=0}^n u_k$ et $\Sigma_n = \sum_{k=0}^n v_k$.

- (i) Si $u_n = \mathcal{O}(v_n)$, alors $S_n = \mathcal{O}(\Sigma_n)$.
- (ii) Si $u_n = o(v_n)$, alors $S_n = o(\Sigma_n)$.
- (iii) Si $u \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ et $u_n \sim v_n$, alors $S_n \sim \Sigma_n$.

2 Cas de convergence

Théorème

Soient $u \in E^{\mathbb{N}}$, v une suite **réelle positive**. On suppose que $\sum v_n$ **converge**.

On note, sous réserve d'existence, $R_n = \sum_{k=n+1}^{+\infty} u_k$

et $\rho_n = \sum_{k=n+1}^{+\infty} v_k$.

- (i) Si $u_n = \mathcal{O}(v_n)$, alors $\sum u_n$ converge et $R_n = \mathcal{O}(\rho_n)$.
- (ii) Si $u_n = o(v_n)$, alors $\sum u_n$ converge et $R_n = o(\rho_n)$.
- (iii) Si $u \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$ et $u_n \sim v_n$, alors $\sum u_n$ converge et $R_n \sim \rho_n$.

IV Suites et séries de fonctions vectorielles

$(E, \|\cdot\|_E)$ et $(F, \|\cdot\|_F)$ sont des \mathbb{K} -espaces vectoriels normés de dimension finie. A est une partie non vide de E .

Pour faire simple, les normes vont remplacer les modules et les boules vont remplacer les intervalles ouverts.

1 Suites de fonctions

Définition : Convergence simple

Soit $f : A \rightarrow F$ et $(f_n)_n$ une suite de fonctions appartenant à F^A .

On dit que $(f_n)_n$ **converge simplement sur A vers f** lorsque pour tout $x \in A$, $f_n(x) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(x)$. C'est-à-dire

$$\forall x \in A, \forall \varepsilon > 0, \exists N_{x,\varepsilon} \in \mathbb{N}, \forall n \geq N_{x,\varepsilon}, \|f_n(x) - f(x)\|_F \leq \varepsilon.$$

Définition : Convergence uniforme

On dit que $(f_n)_n$ **converge uniformément sur A vers f** lorsqu'on peut choisir le $N_{x,\varepsilon}$ de la définition précédente indépendant de x . Autrement dit lorsque

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N_\varepsilon \in \mathbb{N}, \forall n \geq N_\varepsilon, \forall x \in A, \|f_n(x) - f(x)\|_F \leq \varepsilon.$$



Théorème : Limite uniforme de fonctions continues

Soit $f : A \rightarrow F$, $(f_n)_n$ une suite de fonctions appartenant à F^A , $x_0 \in I$. On suppose que

- H1** Pour tout n , f_n est continue en x_0 (respectivement sur A).
- H2** La suite de fonctions $(f_n)_n$ converge uniformément vers f au voisinage de x_0 (respectivement au voisinage de chaque point de A).

Alors

- C1** f est continue en x_0 (respectivement sur A).

Théorème : Convergence uniforme de primitive

Soient $f : I \rightarrow E$ et $(f_n)_n$ une suite de fonction de E^I , $a \in I$. On suppose que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n est continue sur I .
- H2** La suite de fonctions $(f_n)_n$ converge uniformément vers f sur tout segment de I .

Alors on pose $F_n : x \mapsto \int_a^x f_n(t) dt$ l'unique primitive de f_n qui s'annule en a et

- C1** f est continue sur I donc $F : x \mapsto \int_a^x f(t) dt$ unique primitive de f qui s'annule en a existe bien,
- C2** $(F_n)_n$ converge uniformément vers F sur tout segment de I .

Théorème : de la double limite

Soit $f : A \rightarrow F$, $(f_n)_n$ une suite de fonctions appartenant à F^A , $(b_n)_n \in F^{\mathbb{N}}$ et $a \in \bar{A}$. On suppose que

- H1** $(f_n)_n$ converge uniformément vers f au voisinage de a .
- H2** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, $f_n(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} b_n$.

Alors on a $b \in F$ tel que

- C1** $b_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} b$
- C2** $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} b$

Autrement dit, les limites existant bien :

$$\lim_{x \rightarrow a} \left(\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) \right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \left(\lim_{x \rightarrow a} f_n(x) \right).$$

Théorème : Intersion limite et dérivée

Soient $f : I \rightarrow E$ et $(f_n)_n$ une suite de fonction de E^I . On suppose que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n de classe \mathcal{C}^1 sur I .
- H2** La suite $(f_n)_n$ converge simplement vers f sur I .
- H3** La suite $(f'_n)_n$ converge uniformément sur tout segment de I vers une fonction h .

Alors

- C1** f est de classe \mathcal{C}^1 sur I .
- C2** $f' = h$ c'est-à-dire $(\lim f_n)' = \lim f'_n$.
- C3** $(f_n)_n$ converge uniformément vers f sur tout segment de I .

Pour les intégrations et dérivations, la variable est réelle.

Théorème : Intersion limite et intégrale

Si $a, b \in \mathbb{R}$, $f : [a, b] \rightarrow E$ et $(f_n)_n$ une suite de fonction de $F^{[a, b]}$ tel que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n est continue sur $[a, b]$
- H2** La suite de fonctions $(f_n)_n$ converge uniformément vers f sur $[a, b]$

alors

- C1** f est continue sur $[a, b]$
- C2** $\int_a^b f_n(t) dt \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \int_a^b f(t) dt$.

Théorème : Généralisation à la classe \mathcal{C}^p

Soit $(f_n)_n$ une suite de fonction de E^I , $p \in \mathbb{N}^*$. On suppose que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n de classe \mathcal{C}^p sur I .
- H2** Pour tout $k \in \llbracket 0, p-1 \rrbracket$, la suite $(f_n^{(k)})_n$ converge simplement vers une fonction h_k sur I .
- H3** La suite $(f_n^{(p)})_n$ converge uniformément sur tout segment de I vers une fonction h_p .

Alors

- C1** $f = h_0$ est de classe \mathcal{C}^p sur I .
- C2** Pour tout $k \in \llbracket 0, p \rrbracket$, $f^{(k)} = h_k$ c'est-à-dire $(\lim f_n)^{(k)} = \lim f_n^{(k)}$.
- C3** Pour tout $k \in \llbracket 0, p \rrbracket$, $(f_n^{(k)})_n$ converge uniformément vers h_k sur tout segment de I .

2 Séries de fonctions

Soit $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de fonctions de E^A . Pour tout $n \in \mathbb{N}$, on pose $S_n = \sum_{k=0}^n f_k$.

Définition

On dit que la série de fonction $\sum f_n$

- **converge simplement** sur A si, pour tout $x \in A$, la série $\sum f_n(x)$ converge.
- **converge uniformément** sur A si la suite de fonctions $(S_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge uniformément sur A .
- **converge uniformément au voisinage de $a \in \bar{A}$** s'il existe $r > 0$ tel que $(S_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge uniformément sur $A \cap B(a, r)$.

On note, pour $f \in E^A$ bornée, $N_\infty(f) = \sup_{x \in A} \|f(x)\|_E$.

Définition

On dit que la série de fonctions $\sum f_n$ converge normalement sur A si pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n est bornée et si la série $\sum N_\infty(f_n)$ converge.

Théorème : Continuité d'une série de fonctions vectorielles

Soit $(f_n)_n$ une suite de fonctions appartenant à E^A , $a \in A$. On suppose que

- H1** Pour tout n , f_n est continue en a (respectivement sur A).
- H2** La série de fonctions $\sum f_n$ converge uniformément au voisinage de a (respectivement de chaque point de A).

Alors

- C1** $f = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ est continue en a (respectivement sur A).

Corollaire

La somme d'une série entière $f : z \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$ de rayon de convergence R est continue sur le disque ouvert de convergence $D(0, R)$.

Théorème : de la double limite

Soit $(f_n)_n$ une suite de fonctions appartenant à E^A , $(b_n)_n \in E^{\mathbb{N}}$ et $a \in \bar{A}$ (éventuellement infini si $F = \mathbb{R}$). On suppose que

- H1** $\sum f_n$ converge uniformément vers f au voisinage de a .

- H2** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, $f_n(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} b_n$.

Alors

- C1** $\sum b_n$ converge.

- C2** $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \sum_{k=0}^{+\infty} b_k$.

Autrement dit, les limites existant bien :

$$\lim_{x \rightarrow a} \sum_{k=0}^{+\infty} f_n(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \lim_{x \rightarrow a} f_n(x).$$

Désormais, les fonctions sont considérées de I intervalle de \mathbb{R} d'intérieur non vide vers l'espace vectoriel normé de dimension finie $(E, \|\cdot\|_E)$.

Théorème : Interspersion série-intégrale sur un segment

Si $a, b \in \mathbb{R}$, $(f_n)_n$ une suite de fonction de $E^{[a,b]}$ tel que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n est continue sur $[a, b]$
- H2** La série de fonctions $\sum f_n$ converge uniformément vers f sur $[a, b]$

alors

- C1** $f = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ est continue sur $[a, b]$.

- C2** $\sum \int_a^b f_n(t) dt$ converge et $\sum_{n=0}^{+\infty} \int_a^b f_n(t) dt = \int_a^b \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(t) dt$.

Théorème : Interspersion série et primitive

Soient $(f_n)_n$ une suite de fonction de E^I , $a \in I$. On suppose que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n est continue sur I .
- H2** La série de fonctions $\sum f_n$ converge uniformément vers $f = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ sur tout segment de I .

Alors on pose $F_n : x \mapsto \int_a^x f_n(t) dt$ l'unique primitive de f_n qui s'annule en a et

- C1** f est continue sur I donc $F : x \mapsto \int_a^x f(t) dt$ unique primitive de f qui s'annule en a existe bien,

- C2** La série de fonctions $\sum F_n$ converge uniformément sur tout segment de I et $F = \sum_{n=0}^{+\infty} F_n$.



Théorème : Classe \mathcal{C}^p d'une série de fonctions

Soit $(f_n)_n$ une suite de fonction de E^I , $p \in \mathbb{N}^*$. On suppose que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n de classe \mathcal{C}^p sur I .
- H2** Les séries $\sum f_n, \sum f'_n, \dots, \sum f_n^{(p-1)}$ convergent simplement sur I .
- H3** La série de fonctions $\sum f_n^{(p)}$ converge uniformément sur tout segment de I .

Alors

- C1** $f = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ est de classe \mathcal{C}^p sur I .
- C2** Pour tout $k \in \llbracket 0, p \rrbracket$, $f^{(k)} = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n^{(k)}$ et la convergence est uniforme sur tout segment de I .

Théorème : Classe \mathcal{C}^∞ d'une série de fonctions

Soit $(f_n)_n$ une suite de fonction de E^I . On suppose que

- H1** Pour tout $n \in \mathbb{N}$, f_n de classe \mathcal{C}^∞ sur I .
- H2** La série de fonctions $\sum f_n$ converge simplement sur I .
- H3** Pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, la série de fonctions $\sum f_n^{(k)}$ converge uniformément sur tout segment de I .

Alors

- C1** $f = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ est de classe \mathcal{C}^∞ sur I .
- C2** Pour tout $k \in \mathbb{N}$, $f^{(k)} = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n^{(k)}$.

Corollaire

Soit $(\mathcal{A}, +, \times, \cdot)$ une \mathbb{K} -algèbre munie de N norme d'algèbre, et $a \in \mathcal{A}$.

- (i) La série $\sum_{k \geq 0} \frac{a^k}{k!}$ est absolument convergente.
- (ii) Si $N(a) < 1$, alors la série $\sum_{k \geq 0} a^k$ est absolument convergente.
Si e est le neutre de \mathcal{A} , on a alors $e - a$ inversible, d'inverse $\sum_{n=0}^{+\infty} a^n$.

Corollaire

Pour tout $u \in \mathcal{L}(E)$, la série $\sum_{k \geq 0} \frac{u^k}{k!}$ est absolument convergente.

Pour tout $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, la série $\sum_{k \geq 0} \frac{A^k}{k!}$ est absolument convergente.

Définition : Exponentielle d'endomorphisme et de matrices

Pour tout $u \in \mathcal{L}(E)$, on note $\exp u = e^u = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{u^k}{k!}$.

Pour toute $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on note $\exp A = e^A = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{A^k}{k!}$.

2 Propriétés

Propriété

Si A matrice représentant $u \in \mathcal{L}(E)$, alors $\exp A$ représente $\exp u$ dans la même base.

Propriété

Soit $u, v \in \mathcal{L}(E)$.

- (i) Si $u \circ v = v \circ u$, $\exp(u) \circ v = v \circ \exp(u)$.
- (ii) Si $u \circ v = v \circ u$,

$$\exp(u) \circ \exp(v) = \exp(v) \circ \exp(u).$$

- (iii) Pour tout $t \in \mathbb{K}$, $\exp(t \text{id}_E) = e^t \text{id}_E$.
- (iv) $\exp(0) = \text{id}_E$.

Soit $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

- (i) Si $AB = BA$, $\exp(A)B = B \exp(A)$.
- (ii) Si $AB = BA$,

$$\exp(A) \exp(B) = \exp(B) \exp(A).$$

- (iii) Pour tout $t \in \mathbb{K}$, $\exp(t I_n) = e^t I_n$.
- (iv) $\exp(0_n) = I_n$.

V Exponentielles de matrices et d'endomorphismes

E est un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, non réduit au vecteur nul.

1 Définition

Définition

Une norme N sur une \mathbb{K} -algèbre $(\mathcal{A}, +, \times, \cdot)$ est dite **sous-multiplicative** si pour tout $(a, b) \in \mathcal{A}^2$, $N(ab) \leq N(a)N(b)$.

On parle aussi de **norme d'algèbre**.

Propriété

On a alors, pour tout $a \in \mathcal{A}$ et $k \in \mathbb{N}^*$,

$$N(a^k) \leq N(a)^k.$$

Propriété

Les applications $\exp : \begin{cases} \mathcal{L}(E) \rightarrow \mathcal{L}(E) \\ u \mapsto \exp u \end{cases}$ et $\exp : \begin{cases} \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \\ A \mapsto \exp A \end{cases}$ sont continues.

Propriété

Soient $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Les applications $\phi : \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{L}(E) \\ t \mapsto \exp(tu) \end{cases}$ et $\varphi : \begin{cases} \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \\ t \mapsto \exp(tA) \end{cases}$ sont dérivables sur \mathbb{R} , et pour tout $t \in \mathbb{R}$,

$$\begin{aligned} \phi'(t) &= u \circ \exp(tu) = \exp(tu) \circ u \\ \varphi'(t) &= A \times \exp(tA) = \exp(tA) \times A. \end{aligned}$$

Propriété

Si $u, v \in \mathcal{L}(E)$ tel que $u \circ v = v \circ u$,

$$\exp(u + v) = \exp u \circ \exp v = \exp v \circ \exp u.$$

Si $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ tel que $AB = BA$,

$$\exp(A + B) = \exp A \times \exp B = \exp B \times \exp A.$$

Corollaire

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. Alors

$$\begin{aligned} \exp(u) &\in \mathcal{GL}(E) \quad \text{et} \quad \exp(u)^{-1} = \exp(-u) \\ \exp(A) &\in \mathcal{GL}_n(\mathbb{K}) \quad \text{et} \quad \exp(A)^{-1} = \exp(-A) \end{aligned}$$

Propriété

Si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et $P \in \mathcal{GL}_n(\mathbb{K})$, alors

$$\exp(P^{-1}AP) = P^{-1} \exp(A)P.$$

Propriété

- $\exp \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & e^{\lambda_n} \end{pmatrix}$
- Si N est nilpotente d'indice p ,

$$\exp N = I_n + N + \frac{1}{2!} N^2 + \dots + \frac{1}{(p-1)!} N^{p-1}.$$



Méthode : Avec une matrice nilpotente

Plus généralement, si on a N nilpotente et $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $A = \lambda I_n + N$, le calcul de $\exp A$ est facile.

C'est le cas lorsque A a une unique valeur propre λ , alors $\chi_A = (X - \lambda)^n$ est un polynôme annulateur par Cayley-Hamilton, donc $N = A - \lambda I_n$ est nilpotente.

Plus généralement, un résultat du programme montre que dans une base adaptée, on a une matrice diagonale

par blocs $\begin{pmatrix} A_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & A_p \end{pmatrix}$ ou pour tout i , $A_i = \lambda_i I + N_i$ avec N_i nilpotente.

On vérifie facilement que l'exponentielle de cette ma-

trice est $\begin{pmatrix} \exp A_1 & & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & & \exp A_p \end{pmatrix}$.