

SUJET CCINP

Exercice – Résolution d'une équation fonctionnelle (CCINP PC 2021)

Partie I - Existence et unicité de la solution du problème (P)

I.1 - Existence de la solution

1. Soit $x \in]0, +\infty[$. $|\varphi_k(x)| \sim \frac{1}{k^2}$ qui est un terme général de série convergente.

Par comparaison de séries à termes généraux positifs, $\sum \varphi_k(x)$ converge absolument donc converge.

Ainsi, la série de fonctions $\sum_{k \geq 0} \varphi_k$ converge simplement sur $]0, +\infty[$.

2. Soit $x > 0$. On calcule à l'aide d'un télescopage

$$\varphi(x+1) + \varphi(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(x+k+1)^2} + \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(x+k)^2} = \sum_{k=0}^{+\infty} \left(\frac{(-1)^k}{(x+k)^2} - \frac{(-1)^{k+1}}{(x+k+1)^2} \right) = \frac{1}{x^2} - 0$$

Puis on calcule la limite de φ en $+\infty$ avec le théorème de la double limite.

H1 $\forall k \in \mathbb{N}$, $\varphi_k(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0$.

H2 On veut une convergence uniforme de $\sum \varphi_k$ au moins au voisinage de $+\infty$.

Elle peut s'obtenir avec le théorème spécial sur les séries alternées : en effet, si $x > 0$, $\left(\frac{1}{x+k}\right)_k$

décroit et tend vers 0. On peut alors écrire $\left| \sum_{k=n+1}^{+\infty} \varphi_k(x) \right| \leq \frac{1}{(x+n+1)^2} \leq \frac{1}{(n+1)^2}$ qui ne dépend pas de x et tend vers 0. Donc la suite des restes converge uniformément vers la fonction nulle ce qui donne bien la convergence uniforme de $\sum \varphi_k$ sur $]0, +\infty[$.

Autre rédaction possible : on peut s'intéresser à la convergence normale. On remarque que φ_0 n'est pas bornée mais si $k \geq 1$, $\forall x > 0$, $|\varphi_k(x)| \leq \frac{1}{k^2}$ qui est un terme général de série convergente indépendant de x donc $\sum_{k \geq 1} \varphi_k$ converge normalement sur $]0, +\infty[$ et converge donc uniformément.

Comme par ailleurs $\varphi_0(x) = \frac{1}{x^2} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0$, on peut alors appliquer le théorème de la double limite à $\sum_{k \geq 1} \varphi_k$.

On conclut alors que $\varphi(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0$.

Donc la fonction φ est une solution de (P).

I.2 - Unicité de la solution

3. On calcule, pour f solution de (P) et $x > 0$, par télescopage

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{(x+k)^2} &= \sum_{k=0}^n (-1)^k (f(x+k+1) + f(x+k)) = \sum_{k=0}^n ((-1)^k f(x+k) - (-1)^{k+1} f(x+k+1)) \\ &= f(x) - (-1)^{n+1} f(x+n+1) \end{aligned}$$

donc
$$f(x) = (-1)^{n+1} f(x+n+1) + \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{(x+k)^2}.$$

4. Si f est solution de (P) , on a aussi $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0$, donc en faisant $n \rightarrow +\infty$ dans la question précédente, comme $((-1)^{n+1})_n$ est bornée, $\forall x > 0$, $f(x) = \varphi(x)$.
Réciproquement, on a vu en 2 que φ est solution de (P) .

Bilan : φ est l'unique solution de (P) .

Partie II - Etude de la solution du problème (P)

5. Le fait de se placer sur $[\varepsilon, +\infty[$ permet, comme en 2, d'avoir une convergence normale de $\sum_{k \geq 0} \varphi_k$ car on peut écrire que pour tout $k \in \mathbb{N}$, pour tout $x \geq \varepsilon$, $|\varphi_k(x)| \leq \frac{1}{(\varepsilon+k)^2}$ qui est un terme général de série convergente (équivalent à $\frac{1}{k^2}$), indépendant de x (on a même plus exactement $\|\varphi_k\|_{\infty, [\varepsilon, +\infty[} = \frac{1}{(\varepsilon+k)^2}$)

d'où la convergence uniforme de $\sum_{k \geq 0} \varphi_k$ sur $[\varepsilon, +\infty[$.

Mais l'argument avec la majoration du reste de la question 2 permet de conclure plus précisément

que $\sum_{k \geq 0} \varphi_k$ converge uniformément sur $]0, +\infty[$.

6. On utilise le théorème de continuité. Notons que la continuité est aussi une conséquence de la question suivante (qui n'utilise pas celle-ci).
H1 $\forall k \in \mathbb{N}$, $\varphi_k \in \mathcal{C}^0(\mathbb{R}_*^+)$ par opérations.
H2 $\sum \varphi_k$ converge uniformément sur tout $[\varepsilon, +\infty[$ pour $\varepsilon > 0$ d'après la question précédente, et même sur $]0, +\infty[$ comme vu par ailleurs.

Donc $\varphi \in \mathcal{C}^0(\mathbb{R}_*^+)$.

Par ailleurs, par continuité, $\varphi(x+1) \xrightarrow{x \rightarrow 0} \varphi(1) = o\left(\frac{1}{x^2}\right)$, donc, comme pour tout $x > 0$, $\varphi(x) = \frac{1}{x^2} - \varphi(x+1)$,

$\varphi(x) \sim \frac{1}{x^2}$ au voisinage de 0.

Autre raisonnement possible (mais pas celui voulu par l'énoncé) : le théorème de la double limite s'applique aussi au voisinage de 0 pour $\sum_{k \geq 1} \varphi_k$ qui tend vers le réel (fini) $\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k^2}$, donc

$$\varphi(x) = \varphi(0) + \sum_{k=1}^{+\infty} \varphi_k(x) = \frac{1}{x^2} + o\left(\frac{1}{x^2}\right) \sim \frac{1}{x^2}.$$

7. On utilise le théorème de classe \mathcal{C}^1 .
H1 $\forall k \in \mathbb{N}$, $\varphi_k \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}_*^+)$ par opérations.
H2 $\sum \varphi_k$ converge simplement sur $]0, +\infty[$ (et même uniformément mais ce n'est pas utile).

H3 $\forall k \in \mathbb{N}$, $\varphi'_k : x \mapsto \frac{2(-1)^{k+1}}{(x+k)^3}$ donc exactement comme avec φ , on montre en utilisant la théorème spécial (avec pour tout $x > 0$, $\left(\frac{1}{(x+k)^3}\right)_k$ qui tend vers 0 en décroissant) qu'il y a convergence uniforme de $\sum_{k \geq 0} \varphi'_k$ sur $]0, +\infty[$, ou qu'il y a convergence normale de $\sum_{k \geq 1} \varphi'_k$ sur $]0, +\infty[$ ou qu'il y a convergence normale de $\sum_{k \geq 0} \varphi'_k$ sur tout intervalle $[\varepsilon, +\infty[$ avec $\varepsilon > 0$.

Donc $\varphi \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}_*^+)$ et $\varphi' : x \mapsto \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{2(-1)^{k+1}}{(x+k)^3}$.

8. Avec le théorème sur les séries alternées qui s'applique bien à φ' , on a que pour tout $x \in \mathbb{R}_*^+$, $\varphi'(x)$ est du même signe son premier terme $\frac{-2}{x^3} \leq 0$ donc φ est décroissante sur \mathbb{R}_*^+ .

9. Par décroissance, si $x > 1$, comme $x-1 < x < x+1$, on a $\frac{1}{x^2} = \varphi(x) + \varphi(x+1) \leq 2\varphi(x)$ et

$$\frac{1}{(x-1)^2} = \varphi(x-1) + \varphi(x) \geq 2\varphi(x) \text{ donc } \frac{1}{x^2} \leq 2\varphi(x) \leq \frac{1}{(x-1)^2}.$$

Par encadrement, $2x^2\varphi(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 1$ donc $\varphi(x) \underset{x \rightarrow +\infty}{\sim} \frac{1}{2x^2}$.

Problème – Les matrices de Kac (CCINP PSI 2020)

Partie I – La dimension 3

1.

$$\begin{aligned} \chi_A &= \begin{vmatrix} X & -1 & 0 \\ -2 & X & -2 \\ 0 & -1 & X \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} X-2 & X-2 & X-2 \\ -2 & X & -2 \\ 0 & -1 & X \end{vmatrix} & L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3 \\ &= \begin{vmatrix} X-2 & 0 & 0 \\ -2 & X+2 & 0 \\ 0 & -1 & X \end{vmatrix} & C_3 \leftarrow C_3 - C_1 \\ &= (X-2)(X+2)X, & C_2 \leftarrow C_2 - C_1 \end{aligned}$$

donc $\chi_A = (X-2)(X+2)X$.

2. Ainsi, $\text{Sp } A = \{0, -2, 2\}$: A possède trois valeurs propres en dimension 3 donc est diagonalisable et

les sous-espaces propres sont des droites.

3.

$$\begin{aligned} \chi_B &= \begin{vmatrix} X & 1 & 0 \\ -2 & X & 2 \\ 0 & -1 & X \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} X & 1 & 0 \\ 0 & X & 2 \\ X & -1 & X \end{vmatrix} && C_1 \leftarrow C_1 + C_3 \\ &= \begin{vmatrix} X & 1 & 0 \\ 0 & X & 2 \\ 0 & -2 & X \end{vmatrix} && L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ &= X \begin{vmatrix} X & 2 \\ -2 & X \end{vmatrix} \\ &= X(X^2 + 4) \end{aligned}$$

donc $\chi_B = X(X^2 + 4) = X(X + 2i)(X - 2i)$. On a alors

$$i\chi_B(iX) = i(iX(-X^2 + 4)) = X(X^2 - 4) = \chi_A,$$

comme désiré.

4. On a $\text{Sp}_{\mathbb{R}} B = \{0\}$ donc B n'est pas \mathbb{R} -diagonalisable (Autre argument : χ_B n'est pas scindé sur \mathbb{R}).

$\text{Sp}_{\mathbb{C}} = \{0, 2i, -2i\}$ donc B possède trois valeurs propres en dimension 3, donc est \mathbb{C} -diagonalisable

et ses sous-espaces propres sont des droites sur \mathbb{R} comme sur \mathbb{C} (dans tous les cas, les valeurs propres sont simples.)

5. On se souvient que multiplier à gauche (respectivement à droite) revient à multiplier les ligne (respectivement les colonnes) par le coefficient diagonal correspondante. On a alors

$$\begin{aligned} D^{-1}AD &= \begin{pmatrix} 1^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & i^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & i & 0 \\ 2 & 0 & -2 \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & i & 0 \\ -2i & 0 & 2i \\ 0 & -i & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

donc $D^{-1}AD = -iB$.

Partie II – Étude d'un endomorphisme

Objectifs

6. Considérons donc des scalaires $\lambda_0, \dots, \lambda_n$ tels que $\sum_{k=0}^n \lambda_k f_k = 0$. Si, par l'absurde, l'un des λ_k est non nul, soit k l'indice maximal tel que $\lambda_k \neq 0$. On a alors

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad \lambda_0(\sin(x))^n + \lambda_1(\sin(x))^{n-1} \cos(x) + \dots + \lambda_k(\cos(x))^k(\sin(x))^{n-k} = 0.$$

Pour tout $x \neq 0 \pmod{\pi}$, on a $\sin(x) \neq 0$ et on obtient

$$\forall x \neq 0 \pmod{\pi}, \quad \lambda_0(\sin(x))^{n-k} + \lambda_1(\sin(x))^{n-k-1} \cos(x) + \dots + \lambda_k(\cos(x))^k = 0.$$

En prenant la limite quand $x \rightarrow 0$ on obtient $\lambda_k = 0$, ce qui est contradictoire.

C'est donc que tous les scalaires $\lambda_0, \dots, \lambda_n$ sont nuls, donc la famille (f_0, \dots, f_n) est libre.

On aurait aussi pu raisonner par récurrence finie en faisant tendre x vers 0 puis en divisant par $\sin x$ n fois, mais la rédaction est moins élégante.

Comme, de plus, la famille (f_0, \dots, f_n) engendre V_n , on en déduit que c'est une base de V_n . On a alors

$$\dim V_n = \text{taille}((f_0, \dots, f_n)) = n + 1.$$

7. Un simple calcul de dérivée de produit donne $f'_k \in V_n$. (Il doit apparaître dans la copie !)

$\varphi_n : f \mapsto f'$ étant linéaire, la remarque précédente permet de conclure que $\varphi_n \in \mathcal{L}(V_n)$ car (f_0, \dots, f_n) est une base de V_n .

Finalement, le correcteur ne peut échapper au calcul de la dérivée de f'_k pour déterminer la matrice de φ_n de $\varphi_n(f_k) = -k f_{k-1} + (n-k) f_{k+1}$ pour $k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$, $\varphi_n(f_0) = n f_1$ et $\varphi_n(f_n) = -n f_{n-1}$.

On remplit alors B_n par colonnes pour obtenir $B_n = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & & \\ n & 0 & -2 & & (0) \\ n-1 & 0 & -3 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ (0) & & 2 & 0 & -n \\ & & & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

8. On remarque que pour tout $x \in \mathbb{R}$, $g_k(x) = e^{ikx} e^{-i(n-k)x}$ ce qui, via la formule de De Moivre, donne bien $\forall x \in \mathbb{R}, \quad g_k(x) = (\cos x + i \sin x)^k (\cos x - i \sin x)^{n-k}$.

9. On développe avec la formule du binôme de Newton, pour $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ et $x \in \mathbb{R}$, (règle d'or : toujours prendre des indices différents dans un produit de deux sommes !)

$$\begin{aligned} & (\cos(x) + i \sin(x))^k (\cos(x) - i \sin(x))^{n-k} \\ &= \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} (\cos(x))^j (i \sin(x))^{k-j} \cdot \sum_{\ell=0}^{n-k} \binom{n-k}{\ell} (\cos(x))^\ell (-i \sin(x))^{n-k-\ell}, \end{aligned}$$

$$\text{donc } g_k(x) = \sum_{j=0}^k \sum_{\ell=0}^{n-k} (-1)^{n-k-\ell} i^{n-j-\ell} \binom{k}{j} \binom{n-k}{\ell} \underbrace{(\cos(x))^{\ell+j} (\sin(x))^{n-(\ell+j)}}_{=f_{\ell+j}(x)} \quad (\text{on a bien toujours } \ell+j \in \llbracket 0, n \rrbracket),$$

donc $g_k \in V_n$.

10. Soit $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Avec la définition de g_k , on a $g'_k = i(2k-n)g_k = \varphi_n(g_k)$. Comme de plus g_k n'est pas la fonction nulle (elle est même jamais nulle, de module 1!), on en déduit que tous les $i(2k-n)$ sont valeurs propres de φ_n : cela constitue $n+1$ valeurs propres distinctes en dimension $n+1$ (question 6), ce qui rend φ_n diagonalisable (et c'est cohérent avec le cas $n=2$ de la première partie).

Les sous-espaces propres sont des droites, et plus précisément, pour tout $0 \leq k \leq n$, $E_{i(2k-n)}(\varphi_n) = \text{Vect}(g_k)$.

11. φ_n est un automorphisme si et seulement si 0 n'est pas valeurs propre si et seulement si pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $n \neq 2k$ si et seulement si n est impair.

12. $\text{Ker}(B_n - inI_{n+1}) = E_{i(2n-n)}(B_n)$ est engendré par le vecteur colonne représentant g_n dans (f_0, \dots, f_n) ,

avec $g_n = (\cos + i \sin)^n = \sum_{m=0}^n i^{n-m} \binom{n}{m} f_m$ donc $\text{Ker}(B_n - inI_{n+1}) = \text{Vect} \begin{pmatrix} q_0 \\ q_1 \\ \vdots \\ q_n \end{pmatrix}$.

Partie III – Les matrices de Kac de taille $n + 1$

Objectifs

13. Comme déjà dit, multiplier à gauche (respectivement à droite) revient à multiplier les ligne (respectivement les colonnes) par le coefficient diagonal correspondante.

Donc, si $(k, \ell) \in \llbracket 1, p \rrbracket^2$. $[DM]_{k\ell} = d_{kk}m_{k\ell}$ et $[DM]_{k\ell} = d_{\ell\ell}m_{k\ell}$.

Cela se démontre naturellement avec la formule du produit matriciel.

Par exemple, $[DM]_{k\ell} = \sum_{j=1}^p d_{kj}m_{j\ell} = d_{kk}m_{k\ell}$.

14. En appliquant la règle trouvée à la question précédente et le fait que l'inverse d'une matrice diagonale est la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont inversés, on obtient bien

$$D_n^{-1}A_nD_n = -iB_n.$$

Alors, par similitude $\chi_{A_n} = \chi_{-iB_n} = \det(XI_{n+1} + iB_n) = \det(-i(iXI_{n+1} - B_n)) = (-i)^{n+1}\chi_{B_n}(iX) = \chi_{A_n}$

(et c'est de nouveau cohérent avec la première partie).

15. Ainsi, $\text{Sp } A_n = \left\{ \frac{\lambda}{i}, \lambda \in \text{Sp } B_n \right\} = \{2k - n, k \in \llbracket 0, n \rrbracket\}$ d'après la question 10 : B_n possède $n + 1$ valeurs

propres distinctes en dimension $n + 1$ donc B_n est diagonalisable et ses sous-espaces propres sont des droites. Autre argument : vu la question précédente, par similitude, $-iB_n$ est diagonalisable, donc B_n l'est aussi.

De plus, comme $A_n = -iD_nB_nD_n^{-1}$, si, pour $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ $X_k = \text{Vect} \begin{pmatrix} q_0 \\ q_1 \\ \vdots \\ q_n \end{pmatrix}$ vecteur propre de B_n associé

à la valeur propre in trouvé à la question 10, alors, en posant $Y_k = D_nX_k = \begin{pmatrix} i^0q_0 \\ i^1q_1 \\ \vdots \\ i^nq_n \end{pmatrix} = i^{n-1} \begin{pmatrix} p_0 \\ p_1 \\ \vdots \\ p_n \end{pmatrix} \neq 0$,

$A_nY_k = -iD_nB_nX_k = nD_nX_k = nY_k$ donc la droite vectorielle

$$\text{Ker}(A_n - nI_{n+1}) = E_n(A_n) = \text{Vect } Y_k = \text{Vect} \begin{pmatrix} p_0 \\ p_1 \\ \vdots \\ p_n \end{pmatrix}.$$